

نماذج السلسلة الزمنية العشوائية وخصائصها

المتغيرات موضوع البحث ، كما أن جميع التطبيقات الاقتصادية تفترض أن السلسلة الزمنية تتمتع بخاصية الاستقرار والسكون STATIONARITY ، ويمكن من خلال رسم انتشار السلسلة الزمنية الحكم على استقرار أو عدم استقرار السلسلة. كما يرجع عدم الاستقرار لأحد الأسباب التالية :

- وجود اتجاه عام.
- وجود تقلبات موسمية.
- عدم استقرار التباين.

إذا تتحقق الخطوة الأولى في تمييز السلسلة الزمنية وجعلها مستقرة لتحل بالصفات التالية :

- القيمة المتوقعة للسلسلة ثابتة $\mu = E(Y_t); t = 1..T$
- التباين ثابت $\sigma^2 = VAR(Y_t); t = 1..T$ ، وتعني أن التباين ثابت والسلسلة تتذبذب حول القيمة المتوقعة .
- التغير ثابت $\rho_s = \frac{COV(Y_t + Y_{t+s})}{\sigma^2}$ أو $S > 0; COV = (Y_t, Y_{t+s}) = \gamma_s$ ، وتقيس العلاقة بين القيم في فترات زمنية متعددة ذات فترات ابطاء ، ويسمى معامل التغير

، وتقيس العلاقة بين القيم في فترات زمنية متعددة ذات فترات ابطاء ، ويسمى معامل التغير

❖ اختبار سكون واستقرار السلسلة الزمنية

❖ طرق ثبات السلسلة الزمنية

❖ نماذج السلسلة الزمنية الخطية

❖ اختبار سوء التوصيف

❖ اختبار سكون واستقرار السلسلة الزمنية

تتوفر بعض المعايير الإحصائية التي تُستخدم في وصف نوعية السلسلة الزمنية موضوع البحث وبالتالي تسهيل نمذجتها ، تتمثل هذه المعايير في :

1- دالة الارتباط الذاتي ACF

تعرف دالة الارتباط الذاتي عند الفجوة k كما يلي : $\rho_k = \frac{\sum_{t=1}^T (y_t - \bar{y})(y_{t+k} - \bar{y})}{\sum_{t=1}^T (y_t - \bar{y})^2}$ ، وتبين مدى ارتباط

قيم السلسلة المجاورة حيث تتراوح قيمة معامل الارتباط الذاتي ρ بين -1 ، 1 ، في حالة استقرار السلسلة

تكون قيمة $\rho = 0$ أو مختلف عنه معنوياً بالنسبة لأي فجوة $k < 0$ مما يعني قبول فرضية إعدام معاملات

لإجراء اختبار لمعنى معاملات الارتباط الذاتي لكل قيمة على حده نستخدم الإحصائية التالية:

ـ بارلات BARLETT

$$\hat{\rho}_k \sim N(0, \frac{1}{T}) \quad \text{وتعني} \quad \frac{\hat{\rho}_k}{\sqrt{\frac{1}{T}}} \sim N(0,1)$$

حيث أن معاملات الارتباط الذاتي لها توزيع طبيعي N بوسط حسابي 0 وتبان $T/1$ ، وترمز T إلى عدد المشاهدات للمتغير موضوع البحث. فإذا أردنا أن نقارن القيمة المحتسبة والجدولية للقانون التوزيع الطبيعي المعياري عند درجة ثقة معينة (مثلاً 95%)، فإذا كانت القيمة المحتسبة أصغر من القيمة الجدولية فإننا سنقبل فرضية العدم (بأن معامل بارلات بدرجة إبطاء k يساوي 0 والعكس يختلف جوهرياً عن 0).

ولإجراء اختبار لمعنى معاملات الارتباط الذاتي كل نستخدم أحد الإحصائيات التالية:

ـ PIERCE & BOX

$$Q = T \sum_{k=1}^K \frac{\hat{\rho}_k^2}{k} \sim \chi^2(K) , \text{ حيث أن } Q \text{ لها توزيع كاي تربع بدرجات حرية تساوي } K$$

(مثال: لو فرضنا أن عدد فترات الإبطاء 51 ، ودرجة الثقة 90% فتكون القيمة الحرجية 22.31 (من جداول كاي تربع) وبالتالي نرفض فرضية العدم إذا كانت القيمة المحتسبة أكبر، أي أن كل معاملات الارتباط الذاتي متساوية للصفر وتعني أن السلسلة غير مستقرة ونقبل الفرضية إذا كانت القيمة المحتسبة أصغر من القيمة الجدولية وتكون السلسلة مستقرة).

ـ LJUNG-BOX ، وهي تعطي نتائج أفضل

$$Q = T(T+2) \sum_{k=1}^K \frac{1}{T-k} \hat{\rho}_k^2 \sim \chi^2(K) , \text{ ويسمى اختبار PORTMANTEAU}$$

وبالصفة عامة دالة الارتباط الذاتي ACF بالنسبة للسلسل المستقرة لها شكل خاص ، حيث تتنازل كلما زادت درجات الإبطاء كما أن دالة الارتباط الذاتي للسلسلة المستقرة تتنازل بسرعة وتكون قريبة من الصفر.

2- دالة الارتباط الذاتي الجزئي PACF

تقيس دالة الارتباط الذاتي الجزئي الأثر الجزئي لإضافة القيم المتأخرة لمتغير ما ، ويمكن الحصول على معاملات PACF من معادلة الانحدار الذاتي للسلسلة موضوع البحث كما يلي :

$$Y_t = \delta + g_1 Y_{t-1} + \dots + g_n Y_{t-n} + \varepsilon_t$$

ويكون معامل PACF بدرجة 1 هو g_1 ، وبصفة عامة يكون معامل PACF بدرجة P هو المعامل g_p

❖ طرق تثبيت السلسلة الزمنية

من المعروف أن المتغيرات الاقتصادية تعتبر سلسل زمانية غير مستقرة كونها تسير بصفة عامة في اتجاه عام وبالتالي فإنه يصعب نمذجة تلك السلسل الزمانية ، لذلك لابد من تحويلها لسلسل زمانية مستقرة ، من بين الأساليب المستخدمة في تثبيت السلسلة الزمنية:

1- في حالة عدم ثبات التباين

من الوسائل المستخدمة في تثبيت التباين، تحويل السلسل الزمانية الى سلسل اخر باستعمال أحد الوظائف FUNCTION التالية :

- اللوغاريتم.
- الجذر التربيعي.

2- في حالة الاتجاه العام

من الوسائل المستخدمه في التخلص من الاتجاه العام :

- طريقة التفاضل .DIFFERENCING

تقضي هذه الطريقة طرح قيم المشاهدات من بعضها البعض لفترات إبطاء معينة، فمثلا التفاضل من الدرجة الأولى يكون كالتالي :

$$\Delta y_t = y_t - y_{t-1} \quad \text{حيث أن } \Delta \text{ هو معامل التفاضل. أما التفاضل من الدرجة الثانية} \\ \Delta y_t - \Delta y_{t-1} = (y_t - y_{t-1}) - (y_{t-1} - y_{t-2}) = y_t - 2y_{t-1} + y_{t-2}$$

الباحث أحيانا إلى تطبيق عدة درجات من التفاضل للتخلص من الاتجاه العام.

- استعمال الانحدار الخطى في تقدير الاتجاه العام

$$U_t = Y_t - (\hat{\alpha} + \hat{\beta}t) \quad \text{تقدير الاتجاه العام } \hat{\alpha} + \hat{\beta}t + u_t = y_t \quad \text{ثم عزل السلسلة المنقاة بتقدير} \\ \text{البواقي} ,$$

و التعامل مع البواقي كسلسلة زمانية مستقرة.

3- التخلص من الموسمية

لتجريد السلسلة من العنصر الموسمي نستخدم طريقة التفاضل الموسمي SEASONAL و ذلك بطرح القيم من بعضها البعض حسب فترات الإبطاء المتنسقة مع نوع DIFFERENCING البيانات ، فمثلا :

- التفاضل ربع سنوي $z_t = y_t - y_{t-4}$
- التفاضل شهري $z_t = y_t - y_{t-12}$

ستركز على النماذج التي ترتبط السلسلة الزمنية بقيمها السابقة وبمعدلات مرحلة من الأخطاء العشوائية.

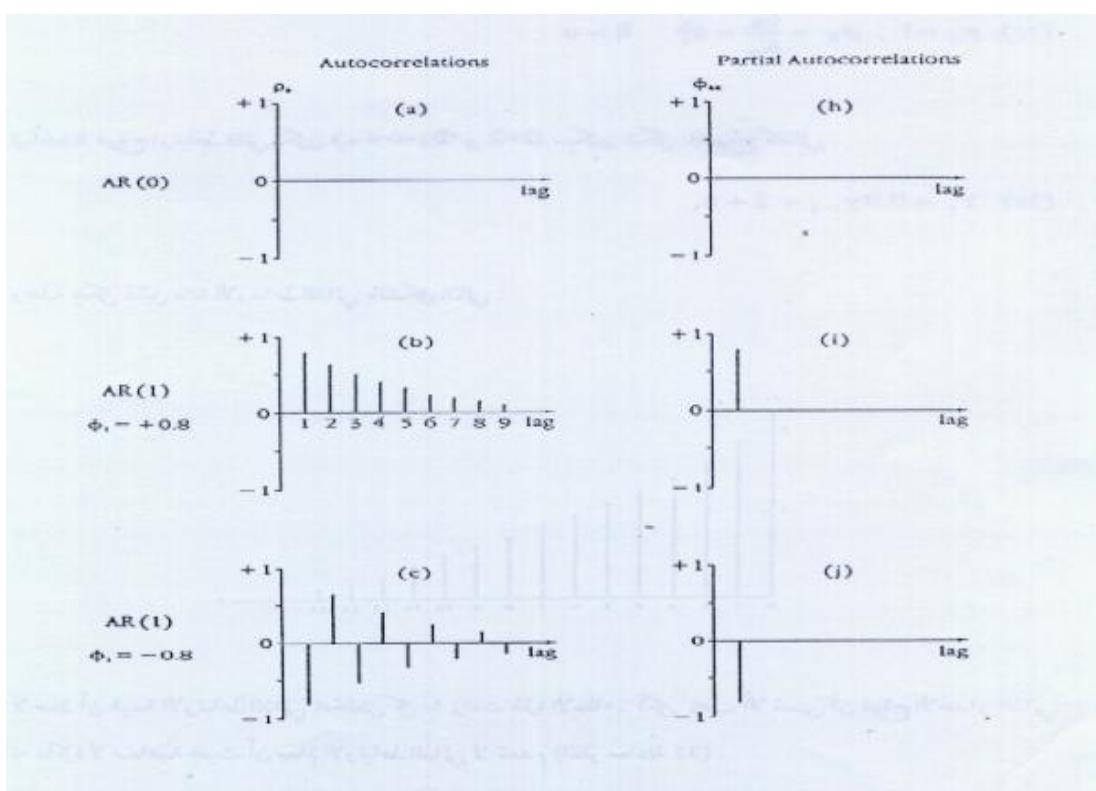
1- نموذج الانحدار الذاتي AR

تعتمد قيم المتغير الحالي على قيمه السابقة، ويمكن تمثيل نموذج الانحدار الذاتي بدرجة p كما يلي:

$$y_t = \delta + \theta_1 y_{t-1} + \dots + \theta_p y_{t-p} + \varepsilon_t \quad \text{ويقرأ بنموذج } AR(p)$$

فمثلاً نموذج الانحدار الذاتي من الدرجة الأولى هو: $y_t = \delta + \theta_1 y_{t-1} + \varepsilon_t$ ، لنفرض أن $\delta = 2, \theta_1 = 0.9$

ويمكن كتابة المدلول $y_t = 2 + 0.9 y_{t-1} + \varepsilon_t$ بصفة عامة تكون دالة الارتباط الذاتي دالة الارتباط الذاتي الجرئي لنموذج AR(1) دالة الارتباط الذاتي تنخفض كلما زادت فترات الإبطاء (الإبطاء):



2- نماذج المتوسط المتحرك MA

يأخذ هذا النوع من النماذج الشكل التالي :

حيث $MA(q)$ ويسمي بنموذج متوسط متحرك من الدرجة q حيث $y_t = \mu + \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \theta_q \varepsilon_{t-q}$ ، ويقرأ

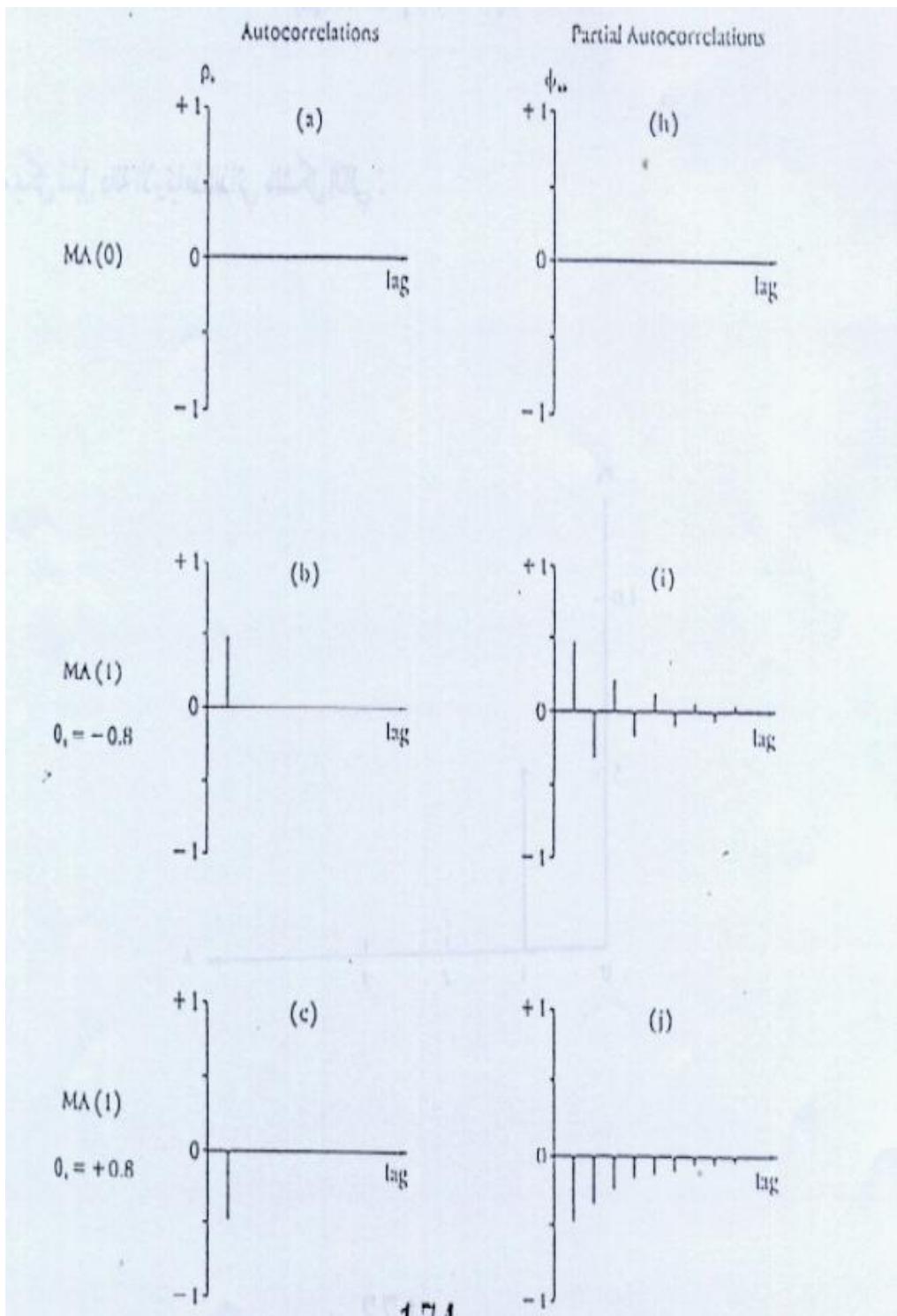
أن ε_t : الطبيعي مستقلة ذات متوازن حسابية صفرية وتباين ثابت وتنبئ القانون متغيرات عشوائية ε_t : معلمات المدلول ، μ الوسط الحسابي للمتغير موضوع البحث.

فمثلاً نموذج من الدرجة الأولى يكون $MA(1)$ ، ويقرأ بنموذج $MA(1)$

كمالي:

$$y_t = 2 + \varepsilon_t - 0.8\varepsilon_{t-1} \quad \text{والتالي يأخذ النموذج الشكل } \mu = 2, \varphi_1 = 0.8$$

وبصفة عامة تكون دالة الارتباط الذاتي ودالة الارتباط الذاتي الجزئي لنماذج المتوسط المتحرك كما يلي :



3- نموذج انحدار ذاتي ومتوسط متحرك .ARMA

يعتبر هذا النوع من النماذج المركبة فهو دمج لنموذجين انحدار ذاتي ومتوسط متحرك فعلى سبيل المثال

النموذج $\text{ARMA}(1,1)$ التالية يأخذ الصيغة $y_t = \delta + \theta_1 y_{t-1} + \varepsilon_t$ انحدار ويسمي نموذج ذاتي من الرتبه 1 ونموذج متوسط متحرك من الرتبه 1 :

وبصفة عامة الجدول التالي يلخص ميزات ذاتي من الرتبه 1 ونموذج متوسط متحرك من الرتبه 1 ، وبصفة عامة الجدول التالي يلخص ميزات

PACF	ACF	النموذج
كلاها صفرية	كلاها صفرية	عشواطي
تنازل بعد Φ_1	صفرية بعد r_1	MA(1)
تنازل بعد Φ_2	صفرية بعد r_2	MA(2)
تنازل بعد Φ_q	صفرية بعد r_q	MA(q)
صفرية بعد Φ_1	تنازل هندسياً ابتداء من r_1	AR(1)
صفرية بعد Φ_2	تنازل هندسياً ابتداء من r_2	AR(2)
صفرية بعد Φ_p	تنازل هندسياً ابتداء من r_p	AR(p)
تنازل بعد Φ_1	تنازل هندسياً ابتداء من r_1	ARMA(1,1)
تنازل بعد Φ_q	تنازل هندسياً ابتداء من r_p	ARMA(p,q)

4- منهجة بوكس وجنكز في التنبؤ.

توجد أربع خطوات لابد من إتباعها قبل البدء في استخدام نماذج بوكس وجنكز في التنبؤ :

1. التأكد من استقرار السلسلة، والقيام بالتفاصل كون السلسلة غير مستقرة.
2. تمييز النموذج وهو تحديد الرتب لنماذج الانحدار الذاتي والمتوسط المتحرك ، وذلك باستخدام دالة الارتباط الذاتي ACF ودالة الارتباط الذاتي الجزئي PACF.
3. تقدير معلمات النموذج والتأكد من معنويتها إحصائياً.
4. اختبار سوء التوصيف ويعني التأكد من أن النموذج مناسباً ويمكن الاعتماد عليه في التنبؤ.

❖ اختبار سوء التوصيف

يهتم بمدى صلاحية النموذج والاعتماد عليه في التنبؤ

قاعدة اتخاذ القرار

بعد صياغة فرضية العدم والبديلة في اختبار سوء التوصيف ، يتم حساب إحصائية ليون وبوكس عند درجات ابطاء مختلفة:

- الفرضية العدم: تقول أن معاملات الارتباط الذاتي المقدرة للأخطاء العشوائية المقدرة.

$$H^0 : r_1 = r_2 = \dots = r_k$$

ولفترات ابطاء k متساوية .

- الفرضية البديلة: تقول انه أي معامل آخر مختلف .

وحيث أن إحصائية ليون وبوكس لها توزيع كاي تربع بدرجات حرية تساوي K (وهي درجات الإبطاء) ، يتم مقارنتها مع إحصائية كاي تربع الجدولية فإذا تبين أن قيمة كاي تربع أكبر من إحصائية ليون وبوكس قبل فرضية عشوائية الأخطاء وبالتالي قبول فرضية العدم ، والعكس في حالة أن إحصائية ليون وبوكس أكبر من كاي تربع عند درجات حرية (K).